

الفيزياء

للفصل الثاني عشر
علمي

تلخيص
شامل

مقارنات

حل
مراجعات
الدروس

الفصل الدراسي الأول

إعداد:

سارة غنام



<https://t.me/phykwSG>

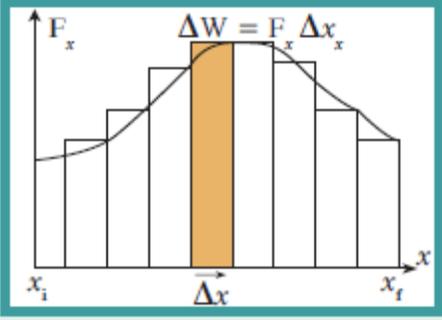
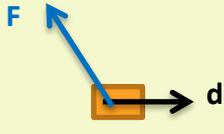
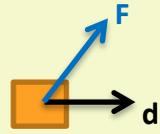
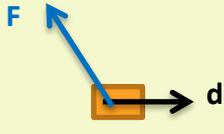
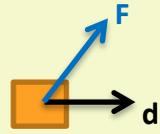
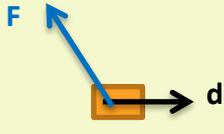
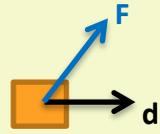


@SaraGhanam5

الشغل

الشغل : يتطلب قوة مؤثرة وإزاحة في اتجاه القوة .

- تعريف الشغل : هو عملية تقوم فيها قوة مؤثرة بإزاحة جسم ما في اتجاهها . (كمية عددية)
- الوحدة الجول (J) (J.m) : الشغل الذي تبذله قوة مقدارها 1N تحرك جسم في اتجاهها مسافة مقدارها 1 m .
- هناك نوعان من الشغل :

| الشغل الناتج عن قوة غير منتظمة | الشغل الناتج عن قوة منتظمة | | | | | | |
|---|--|------------------|------------------|--|--|---|---|
| <p>القوة المتغيرة :</p> <p>هي القوة التي يتغير مقدارها أو اتجاهها أو يتغير الاثنان معا .</p> <p>مثال على هذه القوة قوة الشد على الزنبرك</p> <p>إذا القوة المؤثرة في الجسم متغيرة أثناء إزاحته فإن الشغل الناتج يكون متغيرا .</p> <p>كيف نحسب الشغل الناتج عن قوة متغيرة ؟؟ لحساب المساحة تحت المنحنى نأخذ إزاحة صغيرة Δx ونقسم المنحنى إلى أجزاء صغيرة وحساب الشغل المبذول في كل جزء منه وجمعه .</p>  | <p>1) قوة منتظمة موازية لاتجاه الحركة عندما ندفع صندوق بقوة ثابتة المقدار والاتجاه وموازية للسطح .</p> <p>W = F.d</p> <p>2) قوة منتظمة تصنع زاوية مع اتجاه الحركة لحساب الشغل يتطلب تحليل القوة لمركبتين مركبة أفقية في اتجاه الحركة $F \cos \theta$ ومركبة رأسية عمودية لا تسبب أي إزاحة $F \sin \theta$ ولحساب الشغل :</p> <p>W = F . d = F × d cos θ</p> <p>متى يكون الشغل موجب ومتى يكون سالب ؟؟</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>الشغل كمية سالبة</th> <th>الشغل كمية موجبة</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td> <p>$\theta = 180^\circ$</p> <p>اتجاه القوة معاكسا تماما اتجاه الإزاحة</p>  <p>يكون الشغل مقاوم للحركة</p> </td> <td> <p>$\theta = 0$</p> <p>لان الإزاحة باتجاه القوة $W = F . d$ ويكون مقدار الشغل أكبر ما يمكن</p>  </td> </tr> <tr> <td> <p>$90^\circ < \theta < 180^\circ$</p> <p>مقاوم للحركة حيث ان القوة لها مركبة عكس اتجاه الإزاحة . (وتكون القوة قوة احتكاك)</p>  </td> <td> <p>$0 < \theta < 90^\circ$</p> <p>القوة لها مركبة باتجاه الإزاحة</p>  </td> </tr> </tbody> </table> | الشغل كمية سالبة | الشغل كمية موجبة | <p>$\theta = 180^\circ$</p> <p>اتجاه القوة معاكسا تماما اتجاه الإزاحة</p>  <p>يكون الشغل مقاوم للحركة</p> | <p>$\theta = 0$</p> <p>لان الإزاحة باتجاه القوة $W = F . d$ ويكون مقدار الشغل أكبر ما يمكن</p>  | <p>$90^\circ < \theta < 180^\circ$</p> <p>مقاوم للحركة حيث ان القوة لها مركبة عكس اتجاه الإزاحة . (وتكون القوة قوة احتكاك)</p>  | <p>$0 < \theta < 90^\circ$</p> <p>القوة لها مركبة باتجاه الإزاحة</p>  |
| الشغل كمية سالبة | الشغل كمية موجبة | | | | | | |
| <p>$\theta = 180^\circ$</p> <p>اتجاه القوة معاكسا تماما اتجاه الإزاحة</p>  <p>يكون الشغل مقاوم للحركة</p> | <p>$\theta = 0$</p> <p>لان الإزاحة باتجاه القوة $W = F . d$ ويكون مقدار الشغل أكبر ما يمكن</p>  | | | | | | |
| <p>$90^\circ < \theta < 180^\circ$</p> <p>مقاوم للحركة حيث ان القوة لها مركبة عكس اتجاه الإزاحة . (وتكون القوة قوة احتكاك)</p>  | <p>$0 < \theta < 90^\circ$</p> <p>القوة لها مركبة باتجاه الإزاحة</p>  | | | | | | |

$$w = \sum_{x_i}^{x_f} F_x \Delta x$$

ولحساب الشغل الناتج القوة المتغيرة في الزنبرك :
(استنتاج)

$$F = K\Delta x$$

$$w = \frac{1}{2} (k \Delta x) \cdot (\Delta x)$$

$$= \frac{1}{2} k (\Delta x)^2$$

اما اذا $\theta = 90^\circ$ فان الشغل = صفر (ينعدم) لان القوة عمودية على اتجاه الحركة .

(3) محصلة الشغل لمجموعة من القوى المنتظمة

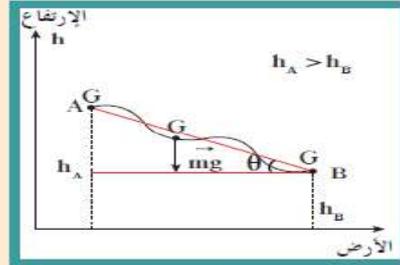
اذا كان الجسم معرضا لمجموعة من القوى المنتظمة , ولإيجاد محصلة الشغل يتطلب ايجاد محصلة القوى المؤثرة في الجسم :

$$W_{net} = \vec{F}_{net} \cdot \vec{d} = F_{net} \times d \cos \theta$$

(4) الشغل الناتج عن قوة منتظمة على مسار منحنى

بما ان المسار غير مستقيم نقسمه الى إزاحات صغيرة متتالية بحيث تصنع كل إزاحة خطية زاوية مع القوة .

$$\Delta W = F \cdot \Delta L$$



(شكل 9)

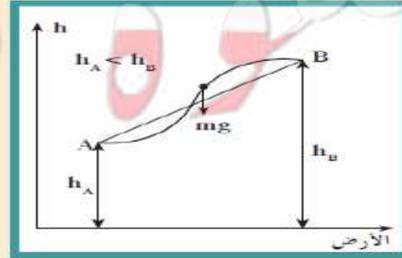
يتحرك الجسم من نقطة A إلى نقطة B .
الشغل الناتج عن وزن الجسم موجب .

الشغل الناتج عن وزن الجسم

$$W_w = W \cdot d = mg \cdot d \cdot \cos \theta$$

$$d \cdot \cos \theta = h_A - h_B$$

$$W_w = mg \cdot (h_A - h_B)$$



(شكل 10)

الشغل الناتج عن وزن الجسم سالب .

* إذا تحرك جسم إلى نقطة ادنى من موقعه الابتدائي

يكون الشغل موجبا $h_A > h_B$

$$W = mgh$$

* إذا تحرك جسم الى نقطة اعلى من موقعه الابتدائي

يكون الشغل سالبا $h_A < h_B$

$$W = -mgh$$

* إذا تحرك الجسم من نقطة الى نقطة على نفس المستوى

يكون الشغل = صفرا $h_A = h_B$

حل مراجعة الدرس 1-1

أولاً : عندما تقف وأنت تحمل حقيبة التخميم على ظهرك ، ما هو مقدار الشغل الناتج عن قوة الحمل؟ فسّر إجابتك .

عندما تقف وأنت تحمل حقيبة يكون مقدار الشغل الناتج عن قوة الحمل = صفر و السبب أنه لا توجد إزاحة .

ثانياً : احسب مقدار الشغل الذي يجب بذله على حجر وزنه 100 N لرفعه 1 m عن سطح الأرض .

$$F = 100\text{ N} , d = 1\text{ m}$$

$$\theta = 0 , \cos \theta = 1 \text{ اتجاه القوة مع اتجاه الإزاحة}$$

$$W = \vec{F} \cdot \vec{d} = 100 \times 1 = 100\text{ J}$$

ثالثاً : زنبرك مثبت من أحد طرفيه ثابت مرونته يساوي 40 N/m ما هو مقدار الشغل الذي يجب بذله على الطرف الآخر لجعله يستطيل 2 cm عن طوله الأصلي؟

$$K = 40\text{ N/m} , x = \frac{2}{100} = 0.02\text{ m}$$

$$W = \frac{1}{2} K (\Delta x)^2 = \frac{1}{2} \times 40 \times (0.02)^2 = 8 \times 10^{-3}\text{ J}$$

رابعاً : إذا كان مقدار الشغل اللازم لجعل زنبرك يستطيل 8 cm عن طوله الأصلي $= 400\text{ J}$ احسب مقدار ثابت مرونة هذا الزنبرك .

$$W = 400\text{ J} , x = \frac{8}{100} = 0.08\text{ m}$$

$$W = \frac{1}{2} K (\Delta x)^2 \rightarrow K = \frac{2W}{(\Delta x)^2} = \frac{2 \times 400}{(0.08)^2} = 1.25 \times 10^5\text{ N/m}$$

خامساً :

$$x_1 = 0.02\text{ m} , x_2 = 0.08\text{ m}$$

$$\Delta W = \frac{1}{2} K (\Delta x)^2 = \frac{1}{2} K (0.08)^2 - (0.02)^2 = 0.3\text{ J}$$

سادساً :

| | |
|---|---|
| $4 < x < 6$ | $0 < x < 4$ |
| $W_2 = \frac{2 \times 3}{2} = 3\text{ J}$ | $W_1 = \frac{4 \times 3}{2} = 6\text{ J}$ |
| $W_t = 6 - 3 = 3\text{ J}$ | |

الطاقة

- المقدرة على انجاز الشغل .

| التعريف | الطاقة الحركية | الطاقة الكامنة | الطاقة الميكانيكية |
|------------------------------|---|---|---|
| شغل ينجزه الجسم بسبب حركته . | طاقة يخزنها الجسم وتسمح له بإنجاز شغل للتخلص منها . | طاقة لازمة لتغير موضع الجسم او تعديله . وهي ثابتة مهما اختلف ارتفاع الجسم . | |
| القانون | <p>KE للكتلة نقطية :</p> $KE = \frac{1}{2}mv^2$ <p>KE لجسم صلب</p> $KE = \frac{1}{2}Mv^2$ <p>KE لجسم صلب يدور</p> $KE = \frac{1}{2}I\omega^2$ | <p>الطاقة الكامنة المرنة</p> <p>للزنبرك</p> $PE_e = \frac{1}{2}k\Delta x^2$ <p>لجسم مثبت بخيط مطاطي مرن</p> $PE_e = \frac{1}{2}C\Delta\theta^2$ <p>الطاقة الكامنة الثقالية</p> $PE_g = m \cdot g \cdot h$ | $ME = KE + PE$ <p>ME الماكروسكوبية</p> $KE = \frac{1}{2}mv^2$ $PE_g = m \cdot g \cdot h$ $PE_e = \frac{1}{2}kx^2$ <p>$ME_{macro} = KE_{macro} + PE_{macro}$</p> <p>ME الميكروسكوبية (الطاقة الداخلية U)</p> <p>$U = ME_{micro} = KE_{micro} + PE_{micro}$</p> |

معدى الكويست

صفوة الكويست

- الشغل الناتج عن محصلة القوة الخارجية المؤثرة في الجسم في فترة زمنية يساوي التغير في طاقته الحركية في الفترة نفسها . $W = \Delta KE$
- الطاقة الحركية KE دائما موجبة = مجموع الطاقة الحركية الخطية و الطاقة الحركية الدورانية $KE = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2$
- الشغل المبذول على الجسم لرفعه إلى نقطة ما = الطاقة الكامنة له عند هذه النقطة $+W = PE$
- الطاقة الكامنة عند المستوى المرجعي (سطح الارض , $h=0$) = صفرا لأي جسم .

$$\Delta PE_g = PE_f - PE_i = mg(h_f - h_i) = mgh$$

إذا تحرك مركز كتلة الجسم رأسيا لأسفل

$$(h_f - h_i) < 0$$

$$\Delta PE_g < 0$$

اما الشغل المبذول :

$$W = +mgh$$

إذا تحرك مركز كتلة الجسم رأسيا لأعلى

$$(h_f - h_i) > 0$$

$$\Delta PE_g > 0$$

اما الشغل المبذول :

$$W = -mgh$$

حفظ بقاء الطاقة الكلية

نص قانون حفظ (بقاء) الطاقة :

الطاقة لا تفنى ولا تستحدث من عدم ، ويمكن داخل أي نظام معزول أن تتحول من شكل إلى آخر ،
فالطاقة الكلية للنظام ثابتة لا تتغير . (الطاقة الكلية : هي مجموع الطاقة الميكانيكية و الطاقة الداخلية)

$$E = ME + U$$

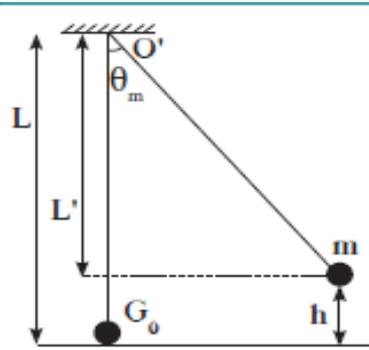
النظام المعزول : هو نظام لا تتبادل فيه الطاقة مع الوسط المحيط وتكون الطاقة الكلية محفوظة .

الطاقة الميكانيكية في نظام معزول

| عدم حفظ الطاقة الميكانيكية | حفظ الطاقة الميكانيكية |
|---|---|
| <p>الطاقة الميكانيكية للنظام المعزول تتغير في وجود قوى الاحتكاك .</p> $\Delta E = \Delta ME + \Delta U$ <p>بما ان الطاقة الكلية محفوظة</p> $\Delta E = 0$ $\Delta ME = -\Delta U$ <p>بما ان الشغل الناتج عن قوى الاحتكاك تتحول الى طاقة داخلية في النظام تعمل على تغيير درجة الحرارة او حالته الفيزيائية .</p> <p>(شغل الاحتكاك = W_f)</p> $\therefore \Delta ME = -W_f$ $\therefore \Delta ME = -f \cdot d$ <p>حساب الشغل الكلي</p> $W_T = W_w + W_f$ | <p>الطاقة الميكانيكية للنظام المعزول ثابتة و لا تتغير بإهمال قوة الاحتكاك مع الهواء .</p> $\Delta E = \Delta ME + \Delta U$ <p>بما ان الطاقة الكلية محفوظة</p> $\Delta E = 0$ <p>ومن اهمال قوة الاحتكاك نستنتج أن :</p> $\Delta U = 0$ $\therefore \Delta ME = 0$ <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin: 10px 0;"> $ME_i = ME_f$ $KE_i + PE_i = KE_f + PE_f$ $PE_f - PE_i = -(KE_f - KE_i)$ $\Delta PE = -\Delta KE$ </div> <p>حساب الشغل الكلي</p> $W_T = W_w = \pm mgh$ |

الطاقة الميكانيكية أثناء حركة البندول البسيط

عند سحب البندول من موضع الاستقرار يكتسب طاقة وضع ثقالية :



$$PE_g = mgh$$

$$h = L - L'$$

$$\therefore L' = L \cos \theta_m$$

$$h = L (1 - \cos \theta_m)$$

$$\therefore PE_g = mgL (1 - \cos \theta_m)$$

إذن الطاقة الميكانيكية للبندول في حالة السكون : ((الطاقة الحركية = صفر))

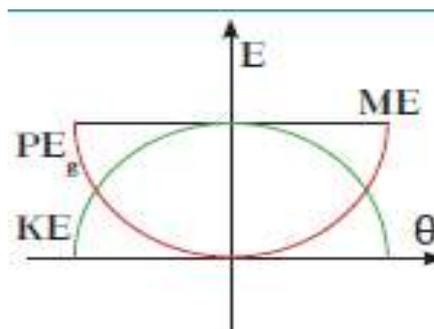
$$ME_o = PE_g = mgL (1 - \cos \theta_m)$$

الطاقة الميكانيكية للبندول عند افلاته : ((الطاقة الحركية = $\frac{1}{2}mv^2$))

$$ME = KE + PE_g = \frac{1}{2}mV^2 + mgL(1 - \cos \theta_m)$$

تمثيل الطاقة الحركية وطاقة الوضع الثقالية في غياب الاحتكاك بدلالة تغير الزاوية

| بعد الافلات (عند موضع الاستقرار) | (والوصول لاقصى ارتفاع) عندما تكون الزاوية أكبر مقدار | |
|------------------------------------|--|-----------------|
| أكبر ما يمكن | صفر | KE |
| صفر | أكبر ما يمكن | PE _g |
| ثابتة | ثابتة | ME |



أولا: قانون الطاقة الحركية: الشغل الناتج عن محصلة القوى الخارجية المؤثرة في الجسم في فترة زمنية محدّدة يساوي التغيّر في طاقته الحركية في الفترة نفسها .

ثانيا:

$$m = 1500 \text{ kg} , v = 72 \text{ km/h} = 20 \text{ m/s}$$

$$KE = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2} \times 1500 \times (20)^2 = 300000 \text{ J}$$

ثالثا:

$$m = 100 \text{ kg} , h = 80 \text{ cm} = 0.8 \text{ m}$$

$$PE_g = m \cdot g \cdot h = 100 \times 10 \times 0.8 = 800 \text{ J}$$

رابعا:

$$m = 150 \text{ g} = 0.15 \text{ kg} , h = 3 \text{ m}$$

أ) الطاقة الحركية للتفاحة أثناء وجودها على الغصن = صفرا

$$\text{ب) الطاقة الكامنة الثقالية} = PE_g = m \cdot g \cdot h = 0.15 \times 10 \times 3 = 4.5 \text{ J}$$

$$W = \Delta KE \rightarrow mg \Delta h = \frac{1}{2}mv_f^2 - \frac{1}{2}mv_i^2 \text{ ج}$$

$$0.15 \times 10 \times (2 - 0) = \frac{1}{2} \times 0.15 \times (v)^2 - 0$$

$$3 = 0.075 (v)^2 \rightarrow v = \sqrt{\frac{3}{0.075}} = 2\sqrt{10} = 6.32 \text{ m/s}$$

$$ME = KE + PE = \frac{1}{2} \times 0.15 \times (6.32)^2 + (0.15 \times 10 \times (3 - 2)) = 4.5 \text{ J} \text{ د}$$

تابع رابعا :

بما أن الطاقة الميكانيكية محفوظة في غياب الاحتكاك فإن الطاقة الحركية لحظة الاصطدام بالأرض = 4.5J

خامسا :

$$M = 5 \text{ kg} , \quad m = 2 \text{ kg} , \quad r = \frac{25}{100} = 0.25 , \quad t = 0$$

$$I = \frac{1}{2}mr^2 , \quad h = 1.5 \text{ m}$$

أ) معادلة الطاقة الحركية $KE = \frac{1}{2}Mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2$

$$KE = \frac{1}{2} \times 5 \times v^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}mr^2 \right) \left(\frac{v}{r} \right)^2 = \frac{5}{2}v^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} \times 2 \times (0.25)^2 \right) \times \left(\frac{v}{0.25} \right)^2$$

$$KE = \frac{v^2}{2} \times 5 + \frac{v^2}{2} = \frac{v^2}{2} (5 + 1) = 3v^2$$

ب) معادلة الشغل :

$$W = mgh$$

ج) الشغل الناتج عن وزن البكرة = صفر لأنها لا تحدث إزاحة .

د) $W = \Delta KE \rightarrow mgh = 3v^2 \rightarrow v^2 = \frac{mgh}{3} = \frac{5 \times 10 \times 1.5}{3} = 25$

$$v = \sqrt{25} = 5 \text{ m/s}$$

سادسا :

$$I = 20 \text{ kg.m}^2 , \quad \omega_1 = 20 \frac{\text{rad}}{\text{s}} , \quad \omega_2 = 10 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

أ) الطاقة الحركية الدورانية الابتدائية : $KE_1 = \frac{1}{2}I\omega_1^2 = \frac{1}{2} \times 20 \times 20^2 = 4000 \text{ J}$

ب) $KE_2 = \frac{1}{2}I\omega_2^2 = \frac{1}{2} \times 20 \times 10^2 = 1000 \text{ J}$

$$\Delta KE = KE_2 - KE_1 = 1000 - 4000 = -3000 \text{ J}$$

ج) $W = \Delta KE \rightarrow W_f = \Delta KE = -3000 \text{ J}$

مقدار الشغل الناتج = الشغل المبذول من قوة الاحتكاك المعاكس للحركة الدورانية .

عزم الدوران (عزم القوة)

سؤال : هل هناك فرق بين القوة وعزم القوة ؟
الاجابة : نعم . القوة هي التأثير الذي يؤثر على الاجسام ويسبب تسارعها , اما عزم القوة هو التأثير الدوراني للأجسام .

كمية فيزيائية تعبر عن مقدرة القوة على احداث حركة دورانية للجسم حول محور الدوران **او** كمية متجهة تساوي حاصل الضرب الاتجاهي لمتجهي القوة و طول ذراعها .

عزم القوة

كمية متجهة (علل) ؟ لأنها حاصل الضرب الاتجاهي لمتجهي القوة و طول ذراع القوة .

القانون :

$$\vec{\tau} = \vec{F} \times \vec{d} = F \times d \times \sin \theta$$

❖ الوحدة : (N.m)

سؤال مهم : هل N.m تكافى الجول J ؟ هل عزم القوة و الشغل لهما نفس الوحدة الجول ؟

لا . لان عزم القوة كمية متجهة و الشغل كمية عددية , وطول الذراع ليس ازاحة .

العوامل التي يتوقف عليها عزم القوة : 1- القوة F . 2- طول ذراع القوة d 3- الزاوية بينهما θ .

أو 1- مركبة القوة العمودية $F \sin \theta$. 2- طول ذراع القوة d .

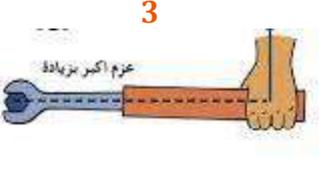
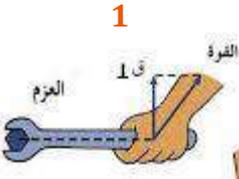
يحدد الاتجاه ب : 1- قاعدة اليد اليمنى (حيث يشير الإبهام الى عزم القوة و الاصابع الى اتجاه الدوران)

2- عقارب الساعة : - عكس عقارب الساعة ---- العزم موجب

(اتجاهه عمودي على الصفحة نحو الخارج)

- مع عقارب الساعة ----- العزم سالب

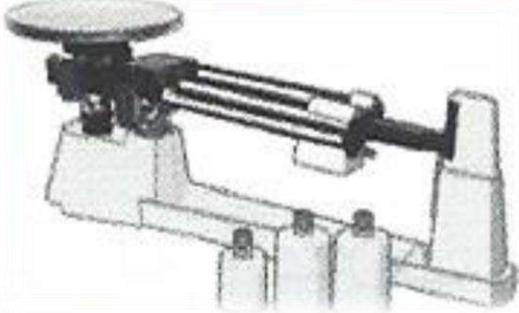
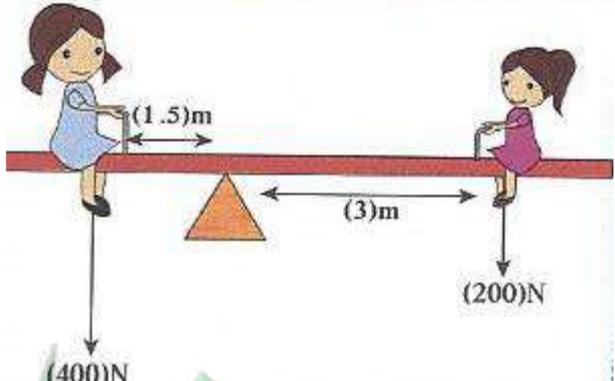
(اتجاهه عمودي على الصفحة نحو الداخل)

| | | |
|---|---|---|
|  |  |  |
| <p>جهد أقل فعل رافعة أكبر عزم دوران أكبر</p> | <p>جهد أقل من 1 فعل رافعة أكبر من 1 عزم دوران أكبر من 1</p> | <p>جهد كبير فعل رافعة أقل عزم دوران أقل</p> |
| <p>السبب : لان القوة العمودية وطول ذراع القوة أكبر</p> | | |

العزوم المتزنة

- ❖ **شرطي الاتزان الدوراني : 1- أن محصلة العزوم تساوي صفر . $\sum \vec{\tau} = 0$**
المجموع الجبري للعزوم مع اتجاه عقارب الساعة = المجموع الجبري للعزوم عكس اتجاه عقارب الساعة
- ❖ **2- ان محصلة القوى تساوي صفر . $\sum \vec{F} = 0$**

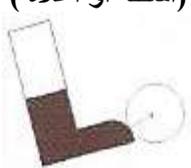
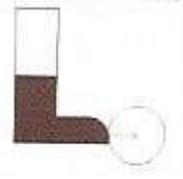
❖ أمثلة (تطبيقات) :

| | |
|---|--|
|  |  |
| <p>يعتمد اتزان الميزان على اتزان العزوم وليس اتزان الاوزان . يتحقق الاتزان إذا تم ضبط الاوزان حتى يتزن عزم القوة في عكس عقارب الساعة مع عزم القوة في اتجاه عقارب الساعة وتبقى ذراع الميزان أفقية .</p> | <p>الفتاة الأثقل تجلس على مسافة قصيرة من محور الدوران . يتحقق الاتزان إذا كان عزم القوة الذي يسبب دوران مع اتجاه عقارب الساعة بواسطة الفتاة الأقل وزنا = مع عزم القوة الذي يسبب دوران عكس عقارب الساعة بواسطة الفتاة الأثقل وزنا</p> |

عزم القوة و مركز الثقل

- ❖ **مركز الثقل للجسم : موقع محور الدوران الذي يكون عنده محصلة عزوم قوى الجاذبية = 0**
- ❖ وجود مركز ثقل الجسم خارج المساحة الحاملة للجسم يجعل الجسم ينقلب .

* ماذا يحدث عند ركل كرة القدم في الحالتين : (مهم)

| | |
|---|---|
| <p>إذا كان اتجاه خط عمل القوة لا يمين بمركز ثقل الكرة (أسفله أو أعلاه)</p>  | <p>إذا كان اتجاه خط عمل القوة يمين بمركز ثقل الكرة</p>  |
| <p>تتحرك حركة دورانية و خطية (تدور حول مركز ثقلها) (علل) السبب : لوجود عزم القوة.</p> | <p>تتحرك حركة انتقالية (خطية) دون دوران (علل) السبب : لعدم وجود عزم القوة</p> |

عزم الازدواج

- ❖ الازدواج : هو قوتين متساويتين في المقدار ومتوازيتين وتعملان في اتجاهين متضادين وليس لهما خط عمل واحد
- ❖ عزم الازدواج : هو حاصل ضرب مقدار إحدى القوتين بالمسافة العمودية بينهما .
أو : محصلة عزم القوتين المتساويتين في المقدار و المتعاكستين في الاتجاه .
- ❖ قانون عزم الازدواج : استنتج ان عزم الازدواج = حاصل ضرب احدى القوتين بالمسافة العمودية .

استنتاج
هام

$$\vec{C} = \vec{\tau}_1 + \vec{\tau}_2$$

$$\vec{C} = \vec{F}_1 \times \vec{d}_1 + \vec{F}_2 \times \vec{d}_2$$

$$\because F = F_1 = F_2$$

$$\therefore \vec{C} = \vec{F}(d_1 + d_2)$$

$$\vec{C} = \vec{F} \times d$$

- ❖ العوامل التي يتوقف عليها عزم الازدواج : 1- مقدار إحدى القوتين . 2- المسافة العمودية بينهما .
- ❖ تطبيقات على عزم الازدواج : 1- صنبور المياه . 2- مقود الدراجة . 3- مفتاح فك الصواميل .

مقارنة مهمة

| عزم الازدواج | عزم القوة | |
|---|---|--------------------------|
| هو حاصل ضرب مقدار إحدى القوتين بالمسافة العمودية بينهما | كمية فيزيائية تعبر عن مقدرة القوة على احداث حركة دورانية للجسم حول محور الدوران | التعريف |
| المسافة العمودية بين القوتين | المسافة بين القوة و محور الدوران | طول ذراع القوة |
| $\vec{C} = \vec{F} \times d$ | $\vec{\tau} = \vec{F} \times \vec{d} = F \times d \times \sin \theta$ | القانون |
| N.m | N.m | الوحدة |
| مقدار إحدى القوتين/المسافة العمودية بين القوتين | القوة / ذراع القوة / الزاوية بينهما | العوامل التي يتوقف عليها |

مراجعة الدرس 1-2 ص 57

أولاً: ما اتجاه القوة بالنسبة لذراع القوة التي يجب أن تستخدم لإنتاج أكبر عزم للقوة؟

اتجاه القوة عمودي بالنسبة لذراع القوة

ثانياً: $d = 200 \text{ mm} = 200 \times 10^{-3} = 0.2 \text{ m}$

$F = 100 \text{ N}$, $\theta = 45^\circ$

الحل

$\vec{\tau} = F \times d \times \sin \theta = 100 \times 0.2 \times \sin 45 = 14.1 \text{ N.m}$

ثالثاً: الشكل 56 يمثل مسطرة متجانسة ، فما كتلة الصخرة (m) علماً أن النظام في حالة اتزان؟

بما أن النظام في حالة اتزان عند التقاطع $\sum \tau_{cw} = \sum \tau_{Ac.w}$

$F_1 \times d_1 = F_2 \times d_2$
 $g m_1 \times d_1 = g m_2 \times d_2$

نعوض بالقوة $F = g m$

$10 \times 1 \times 0.5 = m \times 10 \times 0.25$
 $5 = 2.5 m$

$\therefore m = \frac{5}{2.5} = 2 \text{ kg}$

لا تنسى تحويل الأطوال

$$\tau = 40 \text{ N.m}$$

رابعاً:

$$d = 25 \text{ cm} = 0.25 \text{ m}$$

$$F = ?? \quad \theta = 60^\circ$$

$$\tau = F \times d \times \sin \theta$$

$$\therefore F = \frac{\tau}{d \sin \theta} = \frac{40}{0.25 \sin 60}$$

$$F = 184.7 \text{ N}$$

خامساً:

$$\tau_{\text{boy}} = W_{\text{boy}} \times d = 600 \times 1.5$$

أ- عزم القوة لوزن الولد

$$\tau_{\text{boy}} = 900 \text{ N.m}$$

الاتجاه موجب

$$\tau_g = 300 \times 3 = -900 \text{ N.m}$$

أ- عزم القوة لوزن البنت

الاتجاه سالب

$$\textcircled{b} \quad \sum \tau_{c.w} = \sum \tau_{a.c.w}$$

$$600 \times 1.5 = 400 \times d$$

$$d = \frac{600 \times 1.5}{400} = 2.25 \text{ m}$$

بكرة

القصور الذاتي الدوراني (I)

القصور الذاتي الدوراني

مقاومة الجسم لتغير حركته الدورانية .

حيث تميل الاجسام الساكنة الى البقاء ساكنة و الاجسام التي تدور الى الاستمرار في الدوران .

لتغيير الحالة الدورانية لحركة الجسم مطلوب --- عزم القوة .

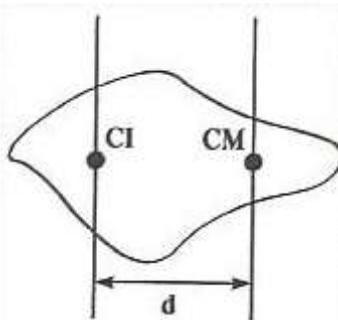
العوامل التي يتوقف عليها :

- موضع محور الدوران بالنسبة لمركز الكتلة .
- شكل الجسم و توزيع الكتلة .
- كتلة الجسم .

وحدة القياس = Kg.m^2

نظرية المحور الموازي

نظرية وضعها (هوغنز) لحساب مقدار القصور الذاتي الدوراني لجسم يدور حول أي محور مواز للمحور المار بمركز ثقله .



$$I = I_o + md^2$$

- I = القصور الذاتي الدوراني حول محور دوران **لا يمر** بمركز الثقل .
- I_o = القصور الذاتي الدوراني للجسم حول محور دوران **يمر** بمركز الجسم .
- M = كتلة الجسم .
- d^2 = المسافة بين المحور ومركز الثقل .

ماذا يحدث ؟

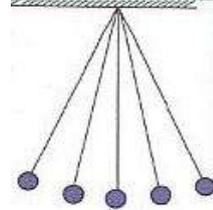
من السهل ان تدور الاقراص
يقبل القصور الذاتي الدوراني .



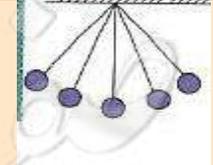
من الصعب ان تدور الاقراص
يزداد القصور الذاتي الدوراني .



البندول الطويل
له قصور ذاتي دوراني اكبر من البندول القصير .



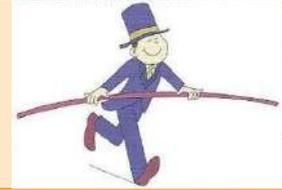
البندول القصير
له قصور ذاتي دوراني أقل من البندول الطويل .



ثني القدمين عن الجري
يقبل القصور الذاتي الدوراني لقرب الكتلة من محور الدوران



يمسك البهلوان عصا أو يمد يده اثناء سيره على سلك
ليزيد القصور الذاتي الدوراني و يحافظ على توازنه .



الحيوانات ذات القوائم الطويلة (الغزال) تتحرك **بسرعة أقل** من
الحيوانات ذات القوائم القصيرة (الكلب)
لان الغزال له قصور ذاتي دوراني **اكبر** من الكلب



حل مراجعة الدرس 2-2

أولاً: قارن بين الكتلة و القصور الذاتي الدوراني ؟

| القصور الذاتي الدوراني | الكتلة | |
|--------------------------------------|--|---------------------------|
| ممانعة الجسم لتغيير الحركة الدورانية | تقيس ممانعة الجسم لتغيير الحركة الخطية | التعريف |
| $Kg.m^2$ | Kg | الوحدة |
| عزم قوة | قوة | المطلوب لتغيير حالة الجسم |

ثانياً: أحسب القصور الذاتي الدوراني لأسطوانة مصممة كتلتها $3Kg$ وقطرها 20 cm وتندرج على منحدر. $I_o = \frac{1}{2}mr^2$

$$I_o = \frac{1}{2}mr^2 = \frac{1}{2} \times 3 \times (0.1)^2 = 0.015 \text{ Kg.m}$$

المعلوم :

$$m = 3 \text{ Kg}$$

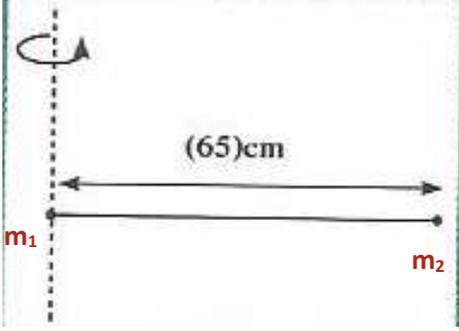
$$r = \frac{20}{2} = 10\text{cm} = 0.1\text{m}$$

$$I_o = \frac{1}{2}mr^2$$

ثالثاً: تملك كرتان الكتلة نفسها والقطر نفسه ولكن واحدة منهما مصممة و الاخرى مجوفة تتركز كتلتها على سطحها . هل نملك هاتان الكرتان القصور الذاتي الدوراني نفسه عندما تدوران حول محور يمر بمركز كتلتيهما ؟ ولماذا ؟

ليس لهما نفس القصور الذاتي الدوراني بسبب اختلاف توزيع الكتلة حول مركز الدوران في كل منهما .

رابعاً :



(أ) احسب القصور الذاتي الدوراني لنظام مكون من عصا طولها 65 cm وكتلتها مهملة تنتهي بكتلتين نقطيتين متساويتين مقدار كل منهما 0.30 Kg عندما تدور العصا حول أحد طرفيها . علما ان

$$I_o = mr^2$$

$$I_{system} = I_{stick} + I_{m_1} + I_{m_2}$$

m_1 موجودة على محور الدوران فإن القصور الذاتي للكتلة = صفر

$$I_{m_1} = 0$$

العصا مهملة الكتلة فإن قصورها الذاتي = صفر

$$I_{stick} = 0$$

القصور الذاتي الدوراني للنظام =

| | |
|------------------------------|--------|
| معلوم : | بما أن |
| $d = \frac{65}{100} = 0.65m$ | |
| $m_1 = m_2 = 0.30 Kg$ | بما ان |
| $I_o = mr^2$ | |
| | إذن |

$$I_{system} = I_{m_2} = mr^2 = 0.30 \times (0.65)^2 = 0.126 Kg.m^2$$

(ب) احسب القصور الذاتي الدوراني للنظام نفسه عندما تدور العصا حول مركز كتلتها .

$$I_{system} = I_{stick} + I_{m_1} + I_{m_2}$$

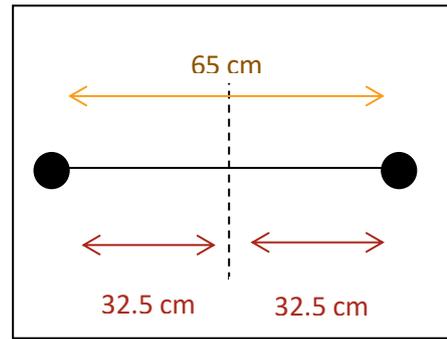
العصا مهملة الكتلة فإن قصورها الذاتي = صفر

$$I_{stick} = 0$$

$$I_{system} = I_{m_1} + I_{m_2}$$

$$I_{system} = m_1 r^2 + m_2 r^2 = 2mr^2$$

$$= 2 \times 0.3 \times \left(\frac{32.5}{100}\right)^2 = 0.0633 Kg.m^2$$



(ج) قارن بين نتيجة (أ) و (ب) ؟ القصور الذاتي الدوراني للعصا حول مركز كتلتها أقل منه عندما تدور حول محور يمر بأحد طرفيها . ((مهم))